

Das Roboterfußballteam FRA-UNIted

- | Methoden und Verfahren der verteilten künstlichen Intelligenz
- | Maschinelles Lernen und Reinforcement Learning
- | Multi-Agenten-Systeme und agentenbasierte Software-Entwicklung



RoboCup 2017
Nagoya Japan
RoboCup 2017名古屋世界大会
27 to 30 JULY

The poster features a cartoon robot character holding a soccer ball. It includes a map of the event venues: Hall 1 (第1展示館) and Hall 2 (第2展示館), and an Event Hall (イベント館/Event Hall). The Exchange Center (交流センター/Exchange Center) is also indicated.

Forschung
Praxis
Innovation

Forschung Innovation Transfer
Frankfurt University of Applied Sciences

Lernen Sie das **Roboterfußballteam** **FRA-UNIted** kennen!

Unser Team

Zu den ausgewiesenen Zielen von FRA-UNIted gehört es, lernfähige und adaptive Komponenten sowie Methoden der künstlichen Intelligenz in die entwickelte Software einzubringen und die fußballspielenden Agenten so zu intelligenten Systemen zu machen. Dazu tritt unser Team in der Simulationsliga der internationalen RoboCup-Initiative an. Dort spielen Softwareprogramme in verschiedenen virtuellen Wettkämpfen gegeneinander. So können wir neue Verhaltensweisen wie auch lernende Algorithmen kostengünstig testen, ohne in teure Hardware investieren zu müssen. Der Wettbewerbscharakter der RoboCup-Welt trägt dazu bei, dass die Motivation zur ständigen Weiterentwicklung der maschinellen Lernansätze angeheizt wird.

Unser Angebot

Gerne tauschen wir uns mit externen Partnern über unsere Arbeit am Roboterfußballteam und zum Thema künstliche Intelligenz aus. Für Ideen zu gemeinsamen (Lehr-)Forschungsprojekten im Bereich KI sind wir stets offen. Da wir ein gemischtes Team sind, zu dem auch Studierende gehören, können interessierte Partner hier auch bereits mit zukünftigen Absolventinnen und Absolventen in Kontakt kommen.

Sprechen Sie uns bei Fragen zum
Team und bei Interesse an
einer Zusammenarbeit gerne an!



Ansprechpartner:

Prof. Dr. Thomas Gabel
Teamleiter
Tel.: +49 69 1533-2538
tgabel@fb2.fra-uas.de

www.frankfurt-university.de